PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-308744

(43) Date of publication of application: 02.11.2001

(51)Int.Cl.

H04B 1/707 H04B 7/26

H04L 7/00

(21)Application number: 2000-117370

(71)Applicant: NEC CORP

(22)Date of filing:

19.04.2000

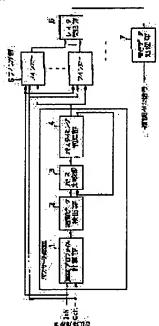
(72)Inventor: TAMURA KOICHI

ATOKAWA AKIHISA

(54) MOBILE COMMUNICATIONS DEMODULATOR, ITS DEMODULATION METHOD, AND RECORDING MEDIUM RECORDED WITH ITS CONTROL PROGRAM

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To realize good receiving property by receiving quickly a pass which occurs newly. SOLUTION: The pass comparing part 3 compares a correlation peak value detected from a delay profile 1 and its pass timing with the correlation peak value assigned on a finger 5 last time and its pass timing. From the result, when it is judged that the pass with a strong level has newly occurred in a pass timing deciding part 4, the good receiving property is maintained by assigning the pass quickly to the finger.



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2001-308744 (P2001 - 308744A)

(43)公開日 平成13年11月2日(2001.11.2)

(51) Int.Cl.7	設別	I配号 F I		Ť	-7]-ド(参考)
H 0 4 B	1/707	H04L	7/00	Z	5 K O 2 2
	7/26	H04J	13/00	D	5 K O 4 7
H04L	7/00	H04B	7/26	D	5 K O 6 7

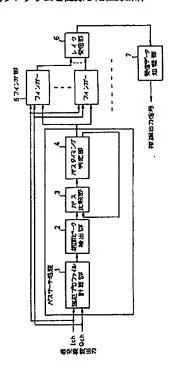
		審査請求 有 請求項の数24 OL (全 11 頁)
(21)出願番号	特顧2000-117370(P2000-117370)	(71) 出願人 000004237 日本電気株式会社
(22)出顧日	平成12年4月19日(2000.4.19)	東京都港区芝五丁目7番1号
		(72)発明者 田村 浩一
		東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株
		式会社内
		(72)発明者 後川 彰久
		東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株
		式会社内
		(74)代理人 100088812
		弁理士 ▲柳▼川 信
		 最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 移動通信復調装置及びその復調方法並びにその制御プログラムを記録した記録媒体

(57)【要約】

【課題】 新しく生起したパスを素早く受信して良好な 受信特性を実現する。

【解決手段】 遅延プロファイル1から検出した相関ピ ーク値及びそのパスタイミングと前回フィンガ5に割当 てられた相関ピーク値及びそのパスタイミングをパス比 較部3で比較する。その結果より、パスタイミング判定 部4において新たにレベルの強いパスが生起したと判定 した場合には、そのパスを素早くフィンガに割当てるこ とにより良好な受信特性を保持する。



20

2

【特許請求の範囲】

【請求項1】 異なるバスを経て到来する信号の中から 周期的に所定条件を満足する信号を選択し、それらの信 号を合成して出力する機能を有する移動通信復調装置で あって、

関値設定手段と、前記到来する信号と前記図値設定手段により設定された関値とを比較しその比較結果に応じて前配所定条件を満足しなくても前記比較対象信号を選択する信号選択手段とを含むことを特徴とする移動通信復調装置。

【請求項2】 前記閾値設定手段は一周期前に選択された信号の相関値情報に基づき前記閾値を設定することを特徴とする請求項1記載の移動通信復調装置。

【請求項3】 前記閾値設定手段は今回の周期に選択された信号の相関値情報に基づき前記閾値を設定することを特徴とする請求項1記載の移動通信復調装置。

【請求項4】 前記信号選択手段は前記一周期前に選択された信号のパス位置と相違するパス位置の信号でかつ前記閾値以上の信号を選択することを特徴とする請求項1又は2記載の移動通信復闢装置。

【請求項5】 前記閾値設定手段は前記一周期前に選択された信号の最大ピーク値に基づき閾値を設定することを特徴とする請求項1,2又は4いずれかに記載の移動通信復調装置。

【請求項6】 前記閾値設定手段は閾値として固定値を 設定することを特徴とする請求項1記載の移動通信復調 装置。

【請求項7】 前記閾値設定手段は遅延プロファイル計算で得られる最大ピーク値に基づき閾値を設定することを特徴とする請求項1万至3いずれかに記載の移動通信 30復調装置。

【請求項8】 前記閾値設定手段は遅延プロファイル計算で得られる検出ピーク値以外の平均値に基づき閾値を設定することを特徴とする請求項1乃至3いずれかに記載の移動通信復調装置。

【請求項9】 異なるパスを経て到来する信号の中から 周期的に所定条件を満足する信号を選択し、それらの信 号を合成して出力する機能を有する移動通信復調方法で あって、

関値を設定する第1ステップと、前記到来する信号と前 記第1ステップにより設定された関値とを比較しその比 較結果に応じて前記所定条件を満足しなくても前記比較 対象信号を選択する第2ステップとを含むことを特徴と する移動通信復調方法。

【請求項10】 前配第1ステップは一周期前に選択された信号の相関値情報に基づき前記閾値を設定することを特徴とする請求項9記載の移動通信復調方法。

【請求項11】 前記第1ステップは今回の周期に選択された信号の相関値情報に基づき前記閾値を設定することを特徴とする請求項9記載の移動通信復調方法。

【請求項12】 前配第2ステップは前配一周期前に選択された信号のパス位置と相違するパス位置の信号でかつ前配関値以上の信号を選択することを特徴とする請求項9又は10記載の移動通信復調方法。

【請求項13】 前記第1ステップは前配一周期前に選択された信号の最大ピーク値に基づき関値を設定することを特徴とする請求項9,10又は12いずれかに配載の移動通信復調方法。

【請求項14】 前記第1ステップは閾値として固定値 10 を設定することを特徴とする請求項9記載の移動通信復 調方法。

【請求項15】 前記第1ステップは遅延プロファイル 計算で得られる最大ビーク値に基づき閾値を設定することを特徴とする請求項9乃至11いずれかに記載の移動 通信復調方法。

【請求項16】 前配第1ステップは遅延プロファイル 計算で得られる検出ピーク値以外の平均値に基づき閾値 を設定することを特徴とする請求項9乃至11いずれか に記載の移動通信復調方法。

【請求項17】 異なるパスを経て到来する信号の中から周期的に所定条件を満足する信号を選択し、それらの信号を合成して出力する機能を有する移動通信復調方法の制御プログラムを配録した記録媒体であって、関値を設定する第1ステップと、前記到来する信号と前記第1ステップにより設定された関値とを比較しその比較結果に応じて前記所定条件を満足しなくても前記比較対象信号を選択する第2ステップとを含む制御プログラムを記録した記録媒体。

【請求項18】 前配第1ステップは一周期前に選択さ) れた信号の相関値情報に基づき前配関値を設定すること を特徴とする請求項17記載の記録媒体。

【請求項19】 前配第1ステップは今回の周期に選択された信号の相関値情報に基づき前記閾値を設定することを特徴とする請求項17記載の記録媒体。

【請求項20】 前配第2ステップは前配一周期前に選択された信号のバス位置と相違するパス位置の信号でかつ前記閥値以上の信号を選択することを特徴とする請求項17又は18記載の配録媒体。

【請求項21】 前記第1ステップは前記一周期前に選40 択された信号の最大ピーク値に基づき関値を設定することを特徴とする請求項17,18又は20いずれかに記載の記録媒体。

【請求項22】 前記第1ステップは閾値として固定値を設定することを特徴とする請求項17記載の記録媒体。

【請求項23】 前記第1ステップは遅延プロファイル 計算で得られる最大ビーク値に基づき閾値を設定することを特徴とする請求項17万至19いずれかに記載の記録媒体。

50 【請求項24】 前記第1ステップは遅延プロファイル

(3)

計算で得られる検出ピーク値以外の平均値に基づき閾値 を設定することを特徴とする請求項17乃至19いずれ かに記載の記録媒体。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は移動通信復調装置及 びその復闘方法並びにその制御プログラムを記録した記 録媒体に関し、特にCDMA (Code Divisi on Multiple Access)を採用した移 ラムを記録した記録媒体に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、このような復調回路ではパスサー チおよびレイク (RAKE) 合成によるパスダイバーシ チ効果を得ている。この種の従来の技術の例が特開平1 0-94041号公報(以下、文献1という)、特開平 10-200506号公報(以下、文献2という)、特 開平11-251962号公報(以下、文献3という) 及び特開平11-261528号公報(以下、文献4と いう) に開示されている。

【0003】文献1開示の技術は、受信フィンガの少な くとも1つをサーチに用いるというものである。文献2 開示の技術は、それまでの相関値の最高値を保存してお き、相関値の中から相関値の大きいものを複数選択する 際にその最高値を用いるというものである。文献3開示 の技術は、受信信号から受信レベルを検出して所定の関 値と比較し、その比較結果に従って内部メモリの相関信 号を受信パスタイミング発生部に出力するか否かを選択 するというものである。文献4開示の技術は、測定値の ング分解能より高い分解能を有するタイミングオフセッ トを導出し、それを使いフィンガー処理要素を最良候補 パスに割り当てるというものである。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】ところで、移動体通信 環境においては受信される電波はシャドウイング等によ る生起・消滅を含む変動を受けている。激しいパス変動 のなかでパスサーチできていないパスは受信側にとって 干渉成分となり、受信特性を劣化させる。そのために高 の課題を解決する手段は上記文献1乃至4には記載され

【0005】そこで本発明の目的は、新しく生起したパ スを素早く受信して良好な受信特性を実現することが可 能な移動通信復調装置及びその復調方法並びにその制御 プログラムを記録した記録媒体を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】前記課題を解決するため に本発明による第1の発明は、異なるパスを経て到来す る信号の中から周期的に所定条件を満足する信号を選択 50 る。同図には一般的なフィンガ/レイクを用いた復調方

し、それらの信号を合成して出力する機能を有する移動 通信復調装置であって、その装置は閾値設定手段と、前 配到来する倌号と前配闕値設定手段により設定された閾 値とを比較しその比較結果に応じて前記所定条件を満足 しなくても前記比較対象信号を選択する信号選択手段と を含むことを特徴とする。

4 .

【0007】又、本発明による第2の発明は、異なるパ スを経て到来する信号の中から周期的に所定条件を満足 する個母を選択し、それらの信号を合成して出力する機 動通倡復調装置及びその復調方法並びにその制御プログ 10 能を有する移動通倡復調方法であって、その方法は閾値 を設定する第1ステップと、前記到来する信号と前記第 1ステップにより設定された閾値とを比較しその比較結 果に応じて前配所定条件を満足しなくても前記比較対象 信号を選択する第2ステップとを含むことを特徴とす

> 【0008】又、本発明による第3の発明は、異なるパ スを経て到来する信号の中から周期的に所定条件を満足 する信号を選択し、それらの信号を合成して出力する機 能を有する移動通信復調方法の制御プログラムを記録し 20 た記録媒体であって、その記録媒体には閾値を設定する 第1ステップと、前記到来する信号と前配第1ステップ により設定された閾値とを比較しその比較結果に応じて 前記所定条件を満足しなくても前記比較対象信号を選択 する第2ステップとを含む制御プログラムが記録されて いることを特徴とする。

【0009】第1乃至第3の発明によれば、到来する僧 号と閾値設定手段により設定された閾値とを比較しその 比較結果に応じて所定条件を満足しなくても比較対象信 号を選択する構成であるため、新しく生起したパスを素 系列を読み込んで、サーチャーユニットの所定のタイミ 30 早く受信して良好な受信特性を実現することが可能とな る。

[0010]

【発明の実施の形態】まず、本発明の特徴について説明 する。本発明によるCDMA移動通信復調回路は、パス サーチ処理において、遅延プロファイル計算で得られる 相関ピーク値に応じてフィンガ割当て保護段数を適応的 に制御することにより、新しく生起したパスを素早く受 信して良好な受信特性を実現するものである。

【0011】図1に直交検波出力からの復調回路の構成 精度かつ高速なパスサーチが望まれている。しかし、こ 40 を示す。遅延プロファイルから検出された相関ピーク値 及びそのパスタイミングと前回フィンガに割当てられた 相関ピーク値およびそのパスタイミングをパス比較部3 により比較する。その結果より、パスタイミング判定部 4において新たにレベルの強いパスが生起したと判定し た場合には、索早くフィンガ5に割当てることにより良 好な受信特性を保持する。

> 【0012】以下、本発明の実施の形態について添付図 面を参照しながら説明する。まず、第1の実施の形態に ついて説明する。図1は第1の実施の形態の構成図であ

式に対応した復闘回路の構成が示されている。

【0013】同図を参照すると、復調回路は遅延プロフ ァイル計算部1と、相関ピーク検出部2と、パス比較部 3と、パスタイミング判定部4と、フィンガ5と、レイ ク受信部6と、受信データ処理部7とを含んで構成され

【0014】次に、この復調回路の動作について説明す る。直交検波され、復調されたI成分信号及びQ成分信 身は各々遅延プロファイル計算部1に入力される。遅延 プロファイル計算部1では受信信号の既知データ部を用 10 いて相関計算が行われ、同相加算・電力加算を行うこと により平均化された遅延プロファイルが作成される。相 関ピーク検出部2では遅延プロファイル計算部1にて作 成された遅延プロファイルのピークサーチが行われ、電 力値レベルの高いパス位置がフィンガ割り当て候補パス 位置として選択され、そのパスタイミングと相関値とが パス比較部3へ入力される。

【0015】一方、パス比較部3には前回フィンガに割 当てられたパスタイミングとその相関値情報がパスタイ ィードバックされた相関値情報から閾値が決定される。 そして、パス比較部3は相関ピーク検出部2から入力さ れる情報と、パスタイミング判定部4からフィードバッ クされた情報を比較してまだフィンガに割当てられてい ないパスタイミングのうちで閾値を超えるパスが有るか 否かの比較する。そして、その比較結果をパスタイミン グ判定部4に出力する。

【0016】パスタイミング判定部4ではフィンガ割当 てパスぱたつき防止のために保護段数を設けている。こ にそのパスタイミングをフィンガに割当て、また、フィ ンガに割当てられているパスタイミングに複数回ピーク が未検出された場合にそのパスタイミングをフィンガ割 当てから外すという処理を行っている。このパスタイミ ング判定部4における処理は公知である。

【0017】一方、本発明ではパス比較部3にて閾値を 超えるような強いパスが生起したという比較結果が得ら れた場合、パス比較部3によりその保護段数は制御され (即ち、そのパスタイミングの保護段数が減少、もしく は無視され)、その強いパスはパスタイミング判定部4 40 定できる。 にて素早くフィンガに割当てられる。このパス比較部3 及びパスタイミング判定部4による処理が新規な部分で ある。

【0018】そして、フィンガ部5では各フィンガが各 々割当てられたパスのタイミングで逆拡散が行われ、レ イク受信部6にて各フィンガ逆拡散結果が合成される。 そして、合成されパスダイバーシチ効果を受けた信号か ら受信データ処理部7において所望の復調結果出力が取 り出される。

がない場合には保護段数によりフィンガ割当てパスばた つき防止が行われる。即ち、レイク合成できなければ強 い干渉成分に成りうるようなレベルの強いパスが生起し た場合には優先的にフィンガに割当てるところが本発明 の特徴である。このようなレベルの強いパスを優先的に フィンガに割当てることにより受信特性を良好に保つこ とが可能となる。

【0020】次に、パス比較部3の構成について説明す る。図2はパス比較部3の一例の構成図である。同図を 参照すると、パス比較部3はパス位置比較部31と、閾 値計算部32と、レベル比較部33と、保護段数制御部 34とを含んで構成されている。

【0021】次に、このパス比較部3の動作について説 明する。パス位置比較部31には相関ピーク検出部2で 得られた相関ピーク検出データD1と、パスタイミング 判定部4で得られた1周期前のフィンガ割当てデータD 2とが入力され、両データD1及びD2のパス位置が比 較される。閾値計算部32ではフィンガ割当てデータD 2に基づき閾値D3が計算される。レベル比較部33で ミング判定部4からフィードバックされており、そのフ 20 はパス位置比較部31からの出力、即ちデータD1のパ ス位置が1周期前のデータD2のパス位置と不一致と判 定された場合におけるそのデータD1のレベルと関値D 3とが比較される。そして、その比較結果は保護段数制 御部34に入力される。保護段数制御部34はその比較 結果に応じてパスタイミング判定部4における保護段数 を制御する。即ち、保護段数制御部34はデータD1の レベルが閾値D3以上と判定された場合、パスタイミン グ判定部4における保護段数を減少あるいは無視させ る。一方、データD1のレベルが閾値D3未満と判定さ れにより同一パス位置に複数回ビークが検出された場合 30 れた場合、パスタイミング判定部4における保護段数を 実行させる.

> 【0022】次に、閾値計算部32における閾値計算方 法について説明する。 閾値計算部32はまず1周期前の フィンガ割当てデータD2の中から最大ピーク値Aを検 出する。次にそのAにBを積算し、積算結果を閾値D3 とする (D3=A×B)。Bの値としては1以上の値 (B≥1;例えば1.1) が考えられるが、これに限定 されるものではなく、1未満の値(0<B<1;例えば 0. 9) でもよい。要するに、目的に応じてBの値は設

> 【0023】図3はレベル比較部33での処理を示す遅 延プロファイル波形図である。同図を参照すると、1周 期前のデータのパス位置と不一致と判定されたデータド 1のレベルが閾値D3以上であることがレベル比較部3 3にて検出されると、保護段数制御部34によりパスタ イミング判定部4における保護段数が制御され、パスタ イミング判定部4によりデータF1が優先的にフィンガ 5に割当てられる。

【0024】次に、図1及び図4を参照してパス比較部 【0019】一方、閾値を超えるような強いバスの生起 50 3の動作を詳細に説明する。図4はパス比較部3の動作

を示すフローチャートである。まず、遅延プロファイル 計算部1で求めた遅延プロファイルから、相関ピーク検 出部2にて相関ピーク値及びピーク位置が検出される (ステップ20)。次にパス比較部3(具体的にはパス 位置比較部31)においてその検出したピーク位置が既 にフィンガに割当てられているか否かを判定する(ステ ップ21)。ただしフィンガ割当て処理に必要以上の割 当て切り替えが生じないようにマスク幅M(Mは実数) を設けて、M以内のタイミングを検出したのであれば (ステップ21にてYesの場合) 同一パスとみなし、 同期追跡中だと判断する(ステップ22)。

【0025】又、パス比較部3(具体的には閾値計算部 32) は新規発生の大電力パス候補であるかどうかを職 別するための閾値D3を用意している。ステップ21に おいて別のパスによるピーク値だと判定された場合(ス テップ21にてNoの場合)、そのピーク値はその閾値 D3とパス比較部3(具体的にはレベル比較部33)に て大小比較される(ステップ23)。そして、そのピー ク値が閾値D3以上である場合(ステップ23にてYe sの場合)、保護段数制御部34はパスタイミング判定 20 部4における保護段数を制御する(ステップ25)。こ れに対し、そのピーク値が閾値D3未満である場合(ス テップ23にてNoの場合)、保護段数制御部34はパ スタイミング判定部4における保護段数を制御しない (ステップ24)。

【0026】一方、パスタイミング判定部4ではパス比 較部3 (具体的には保護段数制御部34) からの情報 (保護段数を制御するか否かの情報)を用いて、検出ビ ークが閾値D3に満たない場合には保護段数条件を制御 れ (ステップ24参照)、閾値D3を超えるピークにつ いては保護段数条件が制御され(ステップ25参照)、 ステップ24における保護段数よりもその段数が減少さ れて優先的にフィンガに割当てられる。そして、ステッ プ22、ステップ24、ステップ25の結果からフィン ガ割当てパスが決定される(ステップ26)。

【0027】なお、第1の実施の形態では1周期前のフ ィンガ割当てデータD2の中から最大ピーク値Aを検出 し、その最大ピーク値Aに基づき閾値D3を決定してい とえば過去数周期にわたる最大ピーク値の平均値に基づ き閾値D3を決定する構成でもよい。

【0028】次に、第2の実施の形態について説明す る。図5は第2の実施の形態の構成図である。同図にお いて、第1の実施の形態の構成(図1参照)と同様の構 成部分については同一番号を付しその説明を省略する。 【0029】図5を参照すると、第2の実施の形態では 第1の実施の形態とは異なりパスタイミング判定部4か らパス比較部3へのフィードバック線が削除されてい る。即ち、パス比較部3は1周期前のフィンガ割当てデ 50 F3×G)。

ータD2に基づいて閾値D3を決定しない点が第1の実 施の形態と相違する。第2の実施の形態ではパス比較部 3は閾値として固定値D4を用いている。

【0030】次に、パス比較部3の構成について説明す る。図6は第2の実施の形態におけるパス比較部3の構 成図である。同図において、第1の実施の形態における パス比較部3の構成(図2参照)と同様の構成部分につ いては同一番号を付しその説明を省略する。図6を参照 すると、パス比較部3は閾値計算部32と、レベル比較 10 部33と、保護段数制御部34とを含んで構成されてい る。即ち、パス位置比較部31は削除されている。

【0031】次に、このパス比較部3の動作について説 明する。閾値計算部32には前述の固定値D4が入力さ れ、この固定値D4がそのまま閾値として採用されるた め、閾値計算部32ではとくに閾値の計算は行わない。 レベル比較部33は相関ピーク検出部2からの相関ピー ク検出データD1と閾値D4とを比較し、閾値D4以上 の場合は保護段数制御部34に保護段数を制御させる。 その結果、パスタイミング判定部4にてその相関ピーク 検出データ D 1 はフィンガに割当てられる。一方、閾値 D4未満の場合は保護段数制御部34に保護段数を制御 させない。その結果、パスタイミング判定部4では保護 段数処理がなされる。

【0032】図7及び図8はパス比較部3での処理を示 すプロファイル波形図である。図7及び図8は1周期前 の遅延プロファイルと比較するときも今回の遅延プロフ ァイルと比較するときも閾値D4は不変であることを示 している。そして、今回の比較において閾値D4以上の 最大ピーク値F 2を有するデータ(1周期前にフィンガ せずにフィンガ割当てパスに成りうるかどうかが判定さ 30 割当てされたパス位置とは異なるパス位置のデータ)が パス比較部3で検出されたことを示している。従って、 パス比較部3は保護段数の制御を行い、それによりパス タイミング判定部4において最大ピーク値F2を有する データが優先的にフィンガ5に割当てられる。

【0033】次に、第3の実施の形態について説明す る。図9は第3の実施の形態の構成図である。同図にお いて、第1の実施の形態の構成(図1参照)と同様の構 成部分については同一番号を付しその説明を省略する。 【0034】図9を参照すると、第3の実施の形態では たが、この「1周期前」に限定されるものではなく、た 40 第2の実施の形態(図5参照)とは異なり、固定値D4 の代わりにレベル計算部8が設けられている。レベル計 算部8には遅延プロファイル計算部1の出力が入力さ れ、レベル計算部8の出力はパス比較部3へ入力され る。レベル計算部8は今回の周期(1周期前ではなく) の遅延プロファイルから最大ピーク値F3を有するデー タを検出する。そして、その最大ピーク値F3に基づき パス比較部3の閾値計算部32にて閾値D5が計算され る。即ち、閾値計算部32では最大ピーク値F3にG (0 < G < 1) を稍算した値を閾値D5とする(D5=

【0035】図10はパス比較部3での処理を示す遅延プロファイル波形図である。同図は今回の周期において関値D5以上のデータとして最大ピーク値F4(1周期前にフィンガ割当てされたパス位置とは異なるパス位置のデータ)が検出されたことを示している。従って、パス比較部3は保護段数の制御を行い、それによりパスタイミング判定部4において最大ピーク値F4を有するデータが優先的にフィンガ5に割当てられる。

【0036】次に、第4の実施の形態について説明する。第4の実施の形態の構成図は第3の実施の形態の構成図(図9)と同様である。第4の実施の形態が第3の実施の形態と異なる点は、レベル計算部8は今回の周期において、遅延プロファイル計算で得られた検出ピーク値以外の平均値D6(即ち、干渉レベル又は雑音レベルの平均値)を計算し、その平均値D6に基づき閾値を決定する。即ち、平均値D6にH(1≦H)を積算した値を閾値D7とする(D7=D6×H)。

【0037】図11はパス比較部3での処理を示す遅延プロファイル波形図である。同図は今回の周期の比較において閾値D7以上の最大ピーク値F5を有するデータ 20 (1周期前にフィンガ割当てされたパス位置とは異なるパス位置のデータ)がパス比較部3で検出されたことを示している。従って、パス比較部3は保護段数の制御を行い、それによりパスタイミング判定部4において最大ピーク値F5を有するデータが優先的にフィンガ5に割当てられる。

【0038】次に、第5の実施の形態について説明する。図12は第5の実施の形態の構成図である。同図において、第3及び第4の実施の形態の構成(図9参照)と同様の構成部分については同一番号を付しその説明を30省略する。第5の実施の形態の構成が第3及び第4の実施の形態の構成と異なる点は、第5の実施の形態ではレベル計算部8の出力側に遅延部9を追加し、この遅延部9の出力をパス比較部3に入力した点である。即ち、レベル計算部8の計算結果は遅延部9にて1周期分遅延されてパス比較部3に入力される。パス比較部3では1周期前の関値と今回の周期の遅延プロファイルとを比較する。

【0039】第5の実施の形態ではその閾値として1周期前の遅延プロファイルから最大ピーク値F6を有する 40 データを検出し、その最大ピーク値F6に基づき閾値を決定する。即ち、最大ピーク値F6にG(0<G<1) を積算した値を閾値D8とする(D8=F6×G)。

【0040】図13はパス比較部3での処理を示す遅延プロファイル波形図である。同図は今回の周期における遅延プロファイルと1周期前の遅延プロファイルに基づき求めた閾値D8との比較において閾値D8以上の最大ピーク値F7を有するデータ(1周期前のデータのパス位置とは異なるパス位置のデータ)が今回の周期においてパス比較部3で検出されたことを示している。従っ

て、パス比較部3は保護段数の制御を行い、それにより パスタイミング判定部4において最大ピーク値F7を有 するデータが優先的にフィンガ5に割当てられる。

【0041】次に、第6の実施の形態について説明する。第6の実施の形態の構成は第5の実施の形態の構成(図12参照)と同様である。第6の実施の形態が第5の実施の形態と異なる点は、閾値として1周期前の遅延プロファイル計算で得られた検出ピーク値以外の平均値 D9(即ち、干渉レベル又は雑音レベルの平均値)を計算し、その平均値D9に基づき閾値を決定する点である。即ち、平均値D9にH(1≤H)を積算した値を閾値D10とする(D10=D9×H)。

【0042】図14はパス比較部3での処理を示す遅延プロファイル波形図である。同図は今回の周期における遅延プロファイルと1周期前の遅延プロファイルに基づき求めた関値D10との比較において関値D10以上の最大ピーク値F8を有するデータ(1周期前のデータのパス位置とは異なるパス位置のデータ)がパス比較部3で検出されたことを示している。従って、パス比較部3は保護段数の制御を行い、それによりパスタイミング判定部4において最大ピーク値F8を有するデータが優先的にフィンガ5に割当てられる。

【0043】図15は第2乃至第6の実施の形態の動作を示すフローチャートである。同図を参照すると、まず、遅延プロファイル計算部1で求めた遅延プロファイルに基づき関値が設定され(ステップ31)、次に相関ピーク検出部2にて検出された相関ピーク値が関値以上であるか否かが判定され(ステップ32)、関値以上である場合は(ステップ32にてYesの場合)、保護段数が制御される(ステップ33)。一方、相関ピーク値が関値未満である場合は(ステップ32にてNoの場合)、保護段数は制御されない(ステップ34)。そして、ステップ33、ステップ34の結果からフィンガ割当てパスが決定される(ステップ35)。

【0044】次に、第7の実施の形態について説明する。第7の実施の形態は復調方法の制御プログラムを記録した記録媒体に関するものである。図16は記録媒体駆動装置の一例の構成図である。同図を参照すると、記録媒体駆動装置はCPU(Central Processing Unit)11と、入力部12と、記憶部13と、パスサーチ処理回路15は前述した遅延プロファイル計算部1、相関ピーク検出部2、パス比較部3及びパスタイミング判定部4等により構成されるパスサーチ処理部を示している。又、記録媒体14には前述した図4及び図15のフローチャートで示される制御プログラムが記録されている。

【0045】次に、この記録媒体駆動装置の動作について説明する。まず、入力部12からCPU11に対しプ 50 ログラムの入力命令が出力されると、CPU11は記録 媒体14より制御プログラムを読み込み、読み込んだ制 御プログラムを記憶部13に書き込む。次に、入力部1 2からCPU11に対しプログラムの開始命令が出力さ れると、CPU11は記憶部13より制御プログラムを 読み込み、その制御プログラムに従ってパスサーチ処理 回路15を制御する。その制御内容については説明済み なので説明を省略する。

[0046]

【発明の効果】本発明による第1の発明によれば、異な るパスを経て到来する信号の中から周期的に所定条件を 10 満足する個号を選択し、それらの信号を合成して出力す る機能を有する移動通信復調装置であって、その装置は 閾値設定手段と、前配到来する信号と前記閾値設定手段 により設定された閾値とを比較しその比較結果に応じて 前記所定条件を満足しなくても前記比較対象信号を選択 する信号選択手段とを含むため、新しく生起したパスを 案早く受信して良好な受信特性を実現することが可能と なる。

【0047】具体的には、第1の効果は受信パス変動に 素早く追従でき、良好な受信特性を得ることができるこ 20 とである。その理由は、遅延プロファイルから新たな大 電力パスを検出した場合には優先的にフィンガに割当て ることにより、新たな受信パス生起に素早く対応するこ とが可能だからである。

【0048】第2の効果は、雑音によるパスタイミング 誤検出の影響を軽減し、良好な受信特性を得ることがで きることである。その理由は、保護段数制御に関値を用 いることにより、レベルの十分強い新しいパスの生起に よる保護段数の制御が可能だからである。

【0049】又、本発明による第2の発明によれば、異 30 なるパスを経て到来する信号の中から周期的に所定条件 を満足する信号を選択し、それらの信号を合成して出力 する機能を有する移動通信復調方法であって、その方法 は閾値を設定する第1ステップと、前記到来する信号と 前配第1ステップにより設定された閾値とを比較しその 比較結果に応じて前記所定条件を満足しなくても前記比 較対象信号を選択する第2ステップとを含むため、上記 第1の発明と同様の効果を奏する。

【0050】又、本発明による第3の発明によれば、異 なるパスを経て到来する信号の中から周期的に所定条件 40 14 配録媒体 を満足する信号を選択し、それらの信号を合成して出力 する機能を有する移動通信復調方法の制御プログラムを 記録した記録媒体であって、その記録媒体には関値を設 定する第1ステップと、前記到来する信号と前記第1ス

テップにより設定された閾値とを比較しその比較結果に 応じて前配所定条件を満足しなくても前記比較対象個号 を選択する第2ステップとを含む制御プログラムが記録 されているため、上記第1の発明と同様の効果を奏す

【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施の形態の構成図である。

【図2】パス比較部3の一例の構成図である。

【図3】レベル比較部33での処理を示す遅延プロファ イル波形図である。

【図4】パス比較部3の動作を示すフローチャートであ

【図5】第2の実施の形態の構成図である。

【図6】第2の実施の形態におけるパス比較部3の構成 図である。

【図7】パス比較部3での処理を示すプロファイル波形 図である。

【図8】パス比較部3での処理を示すプロファイル波形 図である。

【図9】第3の実施の形態の構成図である。

【図10】パス比較部3での処理を示す遅延プロファイ ル波形図である。

【図11】パス比較部3での処理を示す遅延プロファイ ル波形図である。

【図12】第5の実施の形態の構成図である。

【図13】パス比較部3での処理を示す遅延プロファイ ル波形図である。

【図14】パス比較部3での処理を示す遅延プロファイ ル波形図である。

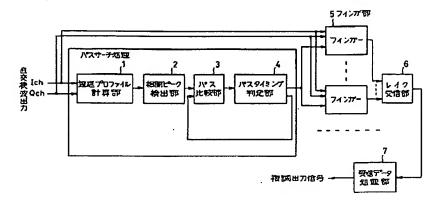
【図15】第2乃至第6の実施の形態の動作を示すフロ ーチャートである。

【図16】 記録媒体駆動装置の一例の構成図である。 【符号の説明】

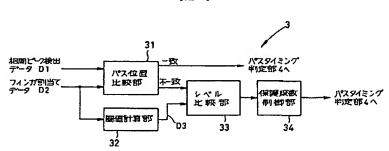
- 1 遅延プロファイル計算部
- 2 相関ピーク検出部
- 3 パス比較部
- 4 パスタイミング判定部
- 8 レベル計算部
- 9 遅延部
- - 15 パスサーチ処理回路
 - 32 閾値計算部
 - 33 レベル比較部
 - 34 保護段数制御部

S22

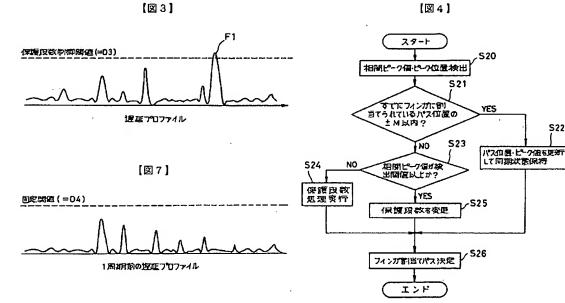
図1)



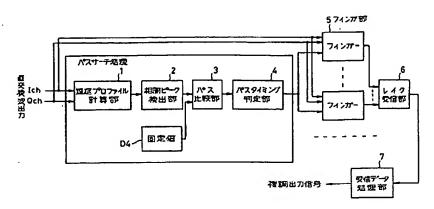
【図2】



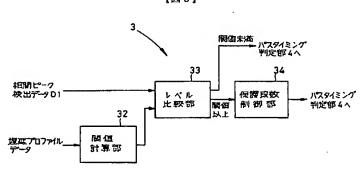
【図3】



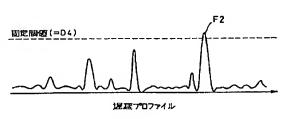
【図5】



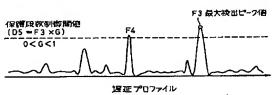
【図6】



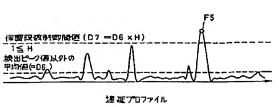
【図8】



【図10】



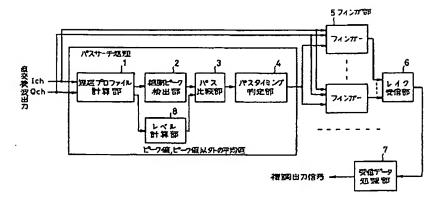
【図11】



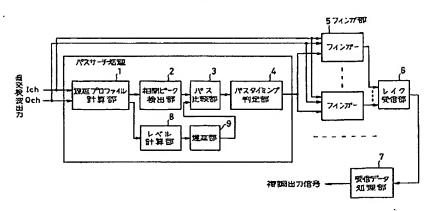
【図13】



(図9)



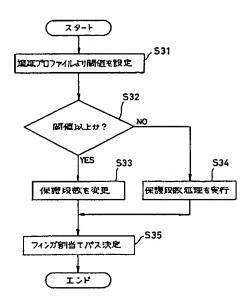
[図12]

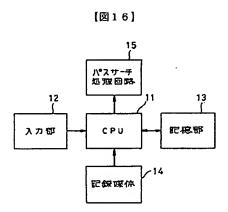


煙運プロファイル

[図14]

【図15】





フロントページの続き

F.ターム(参考) 5K022 EE01 EE36

5K047 AA02 BB01 HH15 MM24 5K067 AA02 BB02 BB21 CC10 EE02 GG11 HH21